

Programme du webinaire

14h

Accueil & introduction : Pourquoi le Challenge ROSE ?

Xavier Reboud (Président du CSO R&I Ecophyto II+) & Florence Jacquet (ANR)

L'organisation du Challenge

Virginie Barbosa (LNE)

Présentation des résultats des 4 projets

- **ROSEAU** : RObotics SEnsorimotor loops to weed AUtonomously – Thibaud Cozic (SITIA)
- **PEAD** : Perception Et binage autonome des cultures en Agriculture Durable – Ouiddad Labbani-Igbida (Unilim)
- **BIPBIP** : Bloc-outil et Imagerie de Précision pour le Binage Intra-rang Précoce – Jean-Pierre Da Costa (IMS Bordeaux)
- **WEDELEC** : Robot de désherbage localisé par procédé électrique haute tension combiné avec gestion prédictive et post évaluation par vision hyperspectrale sur drone – Claude Doussan (INRAE)

Perspectives

- **Les acquis en matière d'évaluation de robotique agricole et les développements actuels : perspectives**
Bernard Picque (Directeur Adjoint de la Direction des essais et Certification - LNE)
- **Le challenges ROSE, un outil transformatif pour la recherche**
Véronique Bellon-Maurel (Cheffe adjointe du département Mathnum, INRAE, et Directrice de l'Institut Convergences Agriculture Numérique)
- **Quelles retombées pour le plan Ecophyto**
Cyril Kao (Chef du service de l'enseignement supérieur, de la recherche et de l'innovation, DGER, MASA)
- **Perspectives de recherches**
MESR (tbc)

Intervention de Thierry Damerval (Président-Directeur Général de l'ANR)

Conclusion et désignation du lauréat du Challenge

Remerciements du lauréat

16h30