

221/2006

Edition 2006 du Programme " Systèmes Interactifs et Robotique "

Liste des projets sélectionnés (par ordre alphabétique) :

ACRONYME et titre du projet	Coordinateur
BRAHMA Biorobotics for Assisting Human Manipulation	Guillaume MOREL
EmotiRob Un compagnon réactif et expressif pour des enfants fragilisés	Dominique DUHAUT
Objectif 100G Objectif 100G	François PIERROT
PACMAN Perception hAptique des échelles Microscopiques et nANoscopiques	Stéphane REGNIER
RAAMO Robot Anguille Autonome pour Milieux Opaques	Frédéric BOYER
RobAutiSTIC Environnement de production d'activités interactives à exécution contrôlée pour enfants présentant des troubles autistiques par l'intermédiaire du jeu avec un robot	Gilbert PRADEL
SCUAV Sensory Control of Unmanned Aerial Vehicles	Hamel TAREK
SIROPA Singularités des robots parallèles	Jean-Pierre MERLET
Smart Surface Smart Surface based on autonomous distributed microrobotic systems for robust and adaptive micromanipulation	Nadine Le FORT-PIAT
TREMOR Active tremor compensation for the upper limbs via functional electrical stimulation	Philippe POIGNET

Les décisions de financement de ces projets sont conditionnées par la validation des budgets des projets, par les résultats de l'analyse financière des partenaires privés et par la fourniture par chaque partenaire des informations administratives et financières nécessaires.

Liste complémentaire :

ACRONYME et titre du projet

Coordinateur

1. 2RT-3D

méthodes de Reconstruction du Terrain et d'analyse de scène exploitant un imageur laser 3D, pour la navigation autonome en Robotique Terrestre

Aubert CARREL

2. IMPALA

Radar panoramique hyperfréquence pour la localisation et la cartographie dynamiques simultanées en environnement extérieur

Marie-Odile MONOD

3. CONNECT

CONtrol of NETworked Cooperative sysTEms

Carlos CANUDAS DE WIT

4. POROS

Positionnement robotisé du patient en protonthérapie

Eric LOUIS

La liste des projets définitivement financés par l'ANR sera rendue publique au terme des instructions administrative et financière.

Paris, le 23 octobre 2006

Le directeur adjoint



Antoine Masson